夏凡,吴炜,张乐坚,等,2023.基于S波段双偏振雷达融化层识别算法的研究[J]. 气象,49(2):146-156. Xia F,Wu W,Zhang L J,et al,2023. Study of designation algorithm of the melting layer based on S-band dual-polarization radar[J]. Meteor Mon,49 (2):146-156(in Chinese).

# 基于 S 波段双偏振雷达融化层识别算法的研究\*

夏凡<sup>1,2</sup> 吴炜<sup>1,2</sup> 张乐坚<sup>3</sup> 文浩<sup>3</sup>

1 山东省气象防灾减灾重点实验室,济南 250031
2 山东省气象科学研究所,济南 250031
3 中国气象局气象探测中心,北京 100081

提要:基于融化层识别算法(melting layer detection algorithm, MLDA)原理,利用 2020 年 7—8 月济南、青岛两部 S 波段双 偏振多普勒雷达体扫数据,进行融化层高度信息识别试验,根据试验结果在 MLDA 算法中引入径向连续性检验、增加扫描仰 角范围与调整判别融化层出现的距离库总数阈值的改进措施,与改进前的 MLDA 算法进行了对比分析,得到以下结论: MLDA对融化层顶高度有一定识别效果,识别的融化层顶高度的平均绝对误差较大,融化层底高度过低;加入径向连续性检验 (简称 MLDA-R1)后,识别的融化层顶高度的平均绝对误差明显减小,融化层底对应温度与融化层厚度分布在合理区间,但是 遗漏识别的试验数明显增加;在 MLDA-R1 基础上,扫描区域增加了 3.3°仰角(简称 MLDA-R2)并调整了判别融化层出现的 距离库总数阈值(简称 MLDA-R3),融化层遗漏识别的试验数明显减少,同时提高了对融化层高度信息的识别效果;一些降水 回波与非降水回波混合的区域会被错误识别为融化层区域,影响 MLDA 算法对融化层的识别效果,仍需进一步改进。总体来 看,改进后的 MLDA 更适用于我国 S 波段双偏多普勒振雷达,对雷达水凝物相态分类与定量降水估测等气象现代化业务有一定支撑作用。

关键词: 双偏振多普勒雷达,融化层,MLDA,径向连续性检验

**中图分类号:** P413 文献标志码: A

**DOI**: 10.7519/j.issn.1000-0526.2022.022301

# Study of Designation Algorithm of the Melting Layer Based on S-Band Dual-Polarization Radar

XIA Fan<sup>1,2</sup> WU Wei<sup>1,2</sup> ZHANG Lejian<sup>3</sup> WEN Hao<sup>3</sup>

Laboratory for Meteorological Disaster Prevention and Mitigation of Shandong, Jinan 250031
Shandong Institution of Meteorological Sciences, Jinan 250031
CMA Meteorological Observation Centre, Beijing 100081

Abstract: Based on the principle of the melting layer detection algorithm (MLDA) from National Severe Storms Laboratory, some detection tests are carried out using S-band dual-polarization radar volume data from Jinan and Qingdao radar stations in July and August 2020. According to the test results, some improvement measures such as radial continuity check, increasing the range of scan elevation and adjusting the threshold of total radar bin number for identifying the melting layer are integrated into the MLDA, and the recognition effect of MLDA on the melting layer before and after improvement are compared and the conclusions are as follows. The melting layer could be identified by the MLDA, but the mean absolute

2021年12月9日收稿; 2022年5月17日收修定稿

 <sup>\*</sup> 山东省自然科学基金项目(ZR2022MD072、ZR2021QD028、ZR2020MD052、ZR2020MD053)、中国气象局创新发展专项(CXFZ2022J034)、
山东省气象局重点科研项目(2021sdqxz05,2021sdqxz09)共同资助

第一作者:夏凡,从事多源观测资料分析应用与数值天气预报工作.E-mail:xf0718@ 126.com

通讯作者:吴炜,从事数值天气预报与海洋气象工作.E-mail:wuwei\_sd@163.com

error of the top height of the melting layer is large and the melting layer bottom height is too low. After the radial continuity check is integrated into the MLDA (MLDA-R1), the mean absolute error of the top height of the melting layer gets smaller obviously, the temperature of the bottom height and the thickness of the melting layer are within a reasonable range, but the number of the test not having detected the melting layer increases markedly. On the basis of the MLDA-R1, 3. 3° elevation is added to the scanning area (MLDA-R2) and the threshold of total number of radar bin for recognizing the melting layer is adjusted (MLDA-R3). Then, the number of the test not having detected the melting layer is significantly reduced, and the identification effect of the height information of the melting layer is improved. Some areas containing precipitation echo and non-precipitation echo could be falsely detected as the melting layer by MLDA after improvement so that the recognition effect of the melting layer is influenced. In general, MLDA after the improvement is more applicable to S-band dual-polarization radar in China and it can be utilized to support the radar hydrometer classification and quantitative precipitation estimation.

Key words: dual-polarization Doppler radar, melting layer, melting layer detection algorithm (MLDA), radial continuity check

## 引 言

融化层是大气中固、液态水凝物转换的区域,融 化层顶通常是0℃等温线所在的最低高度(Glickman,2000),融化层之上主要为固态水凝物,之下主 要为液态水凝物。融化层在很多业务应用中发挥了 重要作用,如融化层顶可用于水凝物相态的精确分 类(Park et al, 2009;潘佳文等, 2020; Wu et al, 2018;杨忠林等,2019;吴翀等,2021;杨吉等,2020), 由于有些水凝物(干雪与中、小雨)雷达参量特征大 致相同,利用融化层顶高度可以将其有效区分。此 外,利用融化层位置可以订正雷达定量估测降水在 亮带区域中的误差, Zhang et al (2008)利用长时间 序列 WSR-88D 雷达基数据计算的平均反射率因子 垂直廓线与融化层位置自动识别亮带的位置, Zhang and Qi(2010)、Qi et al(2013)、张乐坚等 (2010)进一步对此法进行改进,有效降低了亮带区 域被高估的雷达定量估测降水量。融化层还可以被 用于雷达数据质量控制业务中,Tang et al(2014; 2020)与夏凡等(2021)利用相关系数区分降水回波 与非降水回波,而在融化层区域两者的相关系数特 征非常相似,通过识别融化层位置可以保护其中的 降水回波不被滤除。

随着我国越来越多的业务雷达升级为双偏振雷达,利用双偏振观测参量识别融化层成为有效途径。 与探空或者模式分析数据相比,雷达数据可以给出 时空分辨率更高的融化层位置信息。国际上, Brandes and Ikeda(2004)利用融化层中相关系数、 差分反射率与线性退偏振比的观测廓线与理想廓线 匹配度的来识别融化层;Matrosov et al(2007)根据 相关系数在径向上的变化程度来确定融化层;Giangrande et al(2008)提出的融化层识别算法(melting layer detection algorithm,MLDA)基于相关系数、 差分反射率与反射率在融化层的特征与位置关系建 立,该算法被用于美国强风暴中心实验室(NSSL)水 凝物分类(HCA)业务;Boodoo et al(2010)利用 MLDA 对两次锋面系统进行试验,结果显示在锋面 系统过境时,与飞机报数据相比,算法可以有效探测 到融化层高度的快速变化情况;Wu et al(2018)将 MLDA 用于我国 S 波段双偏振多普勒雷达相态分 类算法中。

目前国内利用双偏振雷达识别融化层算法研究 较少。孙晓光等(2011)基于毫米波测云雷达提出了 一种融化层的识别算法;Ma et al(2020)统计了北京 顺义 X 波段双偏振多普勒雷达融化层与非融化层 区域数据特征,利用贝叶斯方法对融化层进行识别。 我国双偏振雷达以 S 波段为主,观测量没有线性退 偏振比,无法借鉴 Brandes and Ikeda(2004)的方法, 而与 Matrosov et al(2007)和 Ma et al(2020)的方 法相比,Giangrande et al(2008)提出的 MLDA 可参 考性更强。本文利用 MLDA 对 S 波段双偏振多普 勒雷达进行融化层识别试验,通过检验识别效果,分 析其存在的不足与成因,并进行相应的改进试验,设 计适用于我国 S 波段双偏振多普勒雷达融化层识别 务提供有效支撑。

## 1 资料与方法

#### 1.1 资料来源

雷达资料选取了济南与青岛站S波段双偏振多 普勒雷达原始体扫数据,扫描方式均为VCP21。所 用的观测参量包括反射率因子(Z<sub>H</sub>),零滞后相关系 数(CC),差分反射率(Z<sub>DR</sub>)。融化层通常出现在层 状云降水区域中,从济南与青岛 2020 年 7—8 月出 现层状云降水时段选取对应的体扫数据。本文利用 探空数据 0℃高度验证 MLDA 识别的融化层顶部 高度,探空数据从中国气象局 MICAPS 系统获取,济 南、青岛的探空站与雷达站(经纬度略)距离,分别约 为 73 km、13 km,具有一定代表性。由于探空站数据 每日在 08 时与 20 时(北京时)获取,为了客观检验算 法识别效果,选取与探空观测时间不超过 5 min 的雷 达数据进行试验,具体试验个例见表 1,共有 41 个。

Table 1The time of the verification test in 2020						
站点	检验时间(月-日-时)/UTC	站点	检验时间(月-日-时)/UTC	站点	检验时间(月-日-时)/UTC	
Z9531	7-02-12:02:37	Z9531	8-11-23:58:17	Z9532	8-05-12:01:11	
Z9531	7-02-23:58:39	Z9531	8-12-23:59:57	Z9532	8-06-12:01:42	
Z9531	7-08-23:57:41	Z9531	8-14-23:57:47	Z9532	8-06-23:59:56	
Z9531	7-11-12:01:43	Z9531	8-19-23:59:59	Z9532	8-07-11:58:35	
Z9531	7-19-00:00:06	Z9531	8-20-12:01:26	Z9532	8-08-23:59:36	
Z9531	7-22-00:01:39	Z9532	7-02-23:59:35	Z9532	8-12-00:02:44	
Z9531	7-22-12:03:07	Z9532	7-12-00:02:23	Z9532	8-13-11:58:09	
Z9531	7-26-00:00:48	Z9532	7-18-23:59:57	Z9532	8-14-00:02:30	
Z9531	8-01-11:58:43	Z9532	7-22-00:00:53	Z9532	8-14-12:00:47	
Z9531	8-01-23:59:14	Z9532	7-22-11:59:50	Z9532	8-19-12:01:06	
Z9531	8-03-12:00:21	Z9532	7-31-00:00:35	Z9532	8-21-00:02:32	
Z9531	8-05-00:02:37	Z9532	7-31-11:59:20	Z9532	8-26-00:01:19	
Z9531	8-05-23:59:19	Z9532	8-02-00:00:46	Z9532	8-26-11:59:55	
Z9531	8-06-11:57:17	Z9532	8-04-00:00:01			

表 1 2020 年检验个例时间

### 1.2 融化层识别方法

雪花经过融化层顶后开始融化,液态水含量不 断增加,介电常数增大,进而使得 Z<sub>H</sub> 增大;同时雪 花在融化过程中粒子尺寸变大,形状更接近扁平,使 得 Z<sub>DR</sub>增大。随着雪花进一步融化破碎,粒子尺寸 的减小和导致 Z<sub>H</sub> 与 Z<sub>DR</sub>降低。融化层顶附近主要 为雪粒子,粒子属性单一,CC 较高,随着雪粒子融 化,CC 降低,而融化层底部主要为完全融化的雨粒 子,CC 升高。MLDA 利用三者的分布特征识别融 化层边界。主要步骤如下:

(1)在4°~10°仰角中,对所有方位的径向距离 库进行检查,如果 CC 分布在[0.90,0.97]进行标 识,当距离库高度高于6 km,停止检查。将下限定 为0.90,是为了排除非气象回波对融化层识别的影 响,上限定为0.97,是因为非融化层区域降水回波 对应的 CC 通常大于0.97。 (2)对于 CC 符合条件的距离库,如果在其上 500 m 范围内, Z<sub>H</sub> 分布在[30,47] dBz, Z<sub>DR</sub>分布在 [0.8,2.5] dB, 那么判定该距离库出现在融化层区 域并标识。

(3)为了确定融化层边界方位变化,在4°~10° 仰角范围内依次统计每个方位角前后10°方位角被 标识的距离库数,如果统计区域内被标识的距离库 总数超过1500个,那么判定该方位出现融化层。

(4)被判定出现融化层的方位,将其前后 10°方 位的被标识的距离库按照高度从低到高排序,取高 度序列的第 80 百分位数作为该方位融化层顶部高 度,第 20 百分位数作为融化层底部高度。Giangrande et al(2008)指出,两个截取百分位数的选 定,既可以避免计算的融化层顶部与底部高度误差 过大,又可以消除波束展宽与径向平滑的影响。

(5)没有满足阈值条件的方位,可以通过其他满 足阈值条件的最近方位来确定融化层位置,例如,如 果只有一个方位被判定出现融化层,其顶部与底部 高度可用于其他所有方位。

## 1.3 数据前处理方法

MLDA 利用了  $Z_{DR}$ 、CC 与  $Z_{H}$ ,本文采用气象回 波法(吴林林等,2015)对 ZDR的系统误差进行订正, 小雨区域对应的 Z<sub>DR</sub>近似为零,小雨区域 Z<sub>DR</sub>的平均 值即可以作为系统误差值。图 1a,1b 分别给出了济 南雷达站 2020 年 7 月 9 日 03:58(世界时,下同)与 青岛雷达站 2020 年 8 月 8 日 23:59 小雨区域 ZDB的 频率分布。从图中可以看出,济南站 ZDR 最大频率 对应0 dB,青岛站对应 0.4 dB,经过计算,在小雨 区,济南站 ZDR平均值为 0.18 dB,青岛站平均值为 0.45 dB。在进行融化层识别之前,分别对两部雷达 的 ZDR数据进行订正。两个站 CC 主要分布在 0.95 ~1.00(图略),范围较为合理。Wu et al(2018)指 出当信噪比低于 20 dB 时, ZDR 与 CC 测量结果会有 波动,为了保证数据可靠性,信噪比低于 20 dB 的 Z<sub>DR</sub>与CC不参与计算。针对Z<sub>H</sub>,分别利用模糊逻 辑法(刘黎平等,2007)与连续性检验(Tang et al, 2014)滤除地物回波与电磁干扰回波。



区域 ZDR统计频率分布



#### 1.4 检验原理及方法

检验融化层顶高度的指标包括平均绝对误差 (mean absolute error, MAE)与相关系数(related coefficient, RC)(魏凤英, 2007):

$$MAE = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} | ml_i - o_i |$$
(1)

$$RC = \frac{Cov(ml,o)}{\sqrt{Var(ml)Var(o)}}$$
(2)

式中:ml为识别的融化层顶高度,o为探空数据0℃ 高度,n为试验数,Cov表示协方差,Var表示方差。

融化层底部高度变化幅度较大,无法通过某个 温度阈值来获取,依赖于空气湿度条件与降水粒子 浓度。Boodoo et al(2010)研究发现,融化层底部高 度对应的湿球温度为 2℃,对照湿球温度与温度的 转换表,当相对湿度为 100%,空气温度为 2℃,随着 相对湿度的降低,对应的温度升高,当相对湿度为 15%,空气温度为 10℃,本文基于探空资料,当识别 的融化层底部高度对应温度分布在 2~10℃,即为 识别准确。

## 2 融化层识别效果分析

从各试验探空 0℃高度与 MLDA 识别融化层 顶部高度的散点分布(图 2)可以看出,部分观测试 验明显高于或者低于探空 0℃高度,主要以负偏差



为主。统计发现最大正误差是 0.623 km,最大负误 差是1.096 km,有 16 次试验 MLDA 未识别出融化 层,其他 25 次试验计算的融化层顶部高度的 MAE 为0.328 km,RC 为 0.418。

从 MLDA 识别的融化层底高度对应的探空温 度(图 3a)发现,只有 6 次试验分布在  $2\sim10^{\circ}$ 、其他 试验个例超过了  $10^{\circ}$ 、有的试验超过  $20^{\circ}$ 、温度过 高,因此 MLDA 识别的融化层底高度过低。由图 3b 可以看出, MLDA 计算的融化层厚度主要分布 在  $2\sim4$  km, Fabry and Zawadzki(1995)长期统计的 融化层观测厚度接近 0.5 km, Giangrande et al (2008)计算的融化层厚度在 0.2~0.6 km, MLDA 计算的融化层厚较大。

## 3 MLDA 改进

由第2节试验结果可知,MLDA可以识别大部分观测试验的融化层位置,但存在一定的缺陷,部分观测试验识别出的融化层顶部高度误差过大,融化 层底部高度过低,并且有大量试验的融化层没有被 识别。针对这些问题进行改进,以期提高 MLDA 对 融化层的识别效果。

#### 3.1 径向连续性检验

图 4 给出了 2020 年 8 月 14 日 23:57 济南雷达 站 4.3°仰角层 CC、 $Z_{\rm H}$  和  $Z_{\rm DR}$ 分布。由图 4a 可见, 在黑色虚线矩形区域,降水回波与非降水回波(晴空 回波与地物回波等)混合,导致不少距离库的 CC 分 布在[0.9,0.97]区间,同时  $Z_{\rm H}$ (图 4b)与  $Z_{\rm DR}$ (图 4c) 也满足 MLDA 判别条件,然而这些距离库并不属于 融化层区域,由于这些混合型回波不易通过质量控 制被滤除,这些被错误判别为融化层的距离库使得 高度序列第20百分位数对应的融化层底高度过低, 同时也影响了融化层顶高度的准确性。

由图 4a 可以看出,CC 低值区在融化层区域径向上具有较强的连续性,而被错误识别的距离库在径向上连续性较差,基于此在 MLDA 算法第二步中加入径向连续性检验,具体步骤为:当一个方位角所有距离库被检测完成后,再次对该方位标识为融化层的距离库进行检测,如果其上、下 500 m 范围内被标识为融化层的距离库数占检测范围距离库总数的比例超过 40%,那么判定这个距离库属于融化层。将加入径向连续性检验的 MLDA 称为MLDA-R1。将比例定为 40% 主要考虑到融化层厚度小于500 m(Fabry and Zawadzki,1995),而融化层区域内并不是所有距离库对应的 CC、Z<sub>H</sub> 和 Z<sub>DR</sub>都满足 MLDA 中的判别条件,具有一定的主观性。

图 5 给出了 2020 年 8 月 14 日 23:57 济南雷达 站 4.3°仰角加入径向连续性检验前后,判别为融化 层的距离库高度在各方位角的分布,图 5a 显示有大 量非融化层区域(红色虚线矩形外)距离库被MLDA 错误识别,而被 MLDA-R1 错误识别的距离库数明 显减少(图 5b),剩余的非融化层距离库由于径向上 连续性较好,MLDA-R1 无法将其有效滤除,但是数 量较少,不会对融化层的识别产生较大影响。该次 试验,利用 MLDA 计算得融化层底与顶高度分别为 1.196 km 和 4.847 km; MLDA-R1 计算得融化层底 与顶高度分别为 4.263 km 和 5.072 km,而探空 0℃高度为 5.045 km,不难发现,加入径向连续性检 验,融化层顶高度与探空 0℃高度偏差更小,融化层





(黑虚线框表示被错误识别的融化层区域,下同)

Fig. 4 Distribution of (a) CC, (b)  $Z_{\rm H}$  and (c)  $Z_{\rm DR}$  from Jinan Radar Station

at 4.3° elevation at 23:57 UTC 14 August 2020

(The black dotted box respresents the region of the falsely identified melting layer, the same below)



图 5 2020 年 8 月 14 日 23:57 济南雷达站 4.3°仰角加入径向连续性检验(a)前、(b)后 判别为融化层的距离库对应高度在各方位角的分布

(红虚线框内为融化层大致区域)

Fig. 5 Distribution of the height of radial bin judged as the melting layer in every azimuth

from Jinan Radar Station at 4.3° elevation at 23:57 UTC 14 August 2020

(a) before, and (b) after radial continuity check

(The red dotted box respresents the rough region of melting layer)

厚度更为合理。

从各试验 MLDA-R1 识别的融化层顶高度与 探空 0℃高度散点分布(图 6)可见,与图 2 相比,散 点向对角线更加靠拢,出现负偏差的试验数明显减少,MLDA-R1 识别的融化层顶高度的 MAE 为 0.246 km,RC 为 0.631。但是只有 10 次试验识别

6

5

4

3

2

1

0

2

探空观测0℃高度/km

图 6 同图 2, 但为 MLDA-R1

4

MLDA-R1识别融化层顶高度/km

6

出融化层,与 MLDA 相比,遗漏识别的试验数明显 增加。这是由于径向连续性检验去掉了大量被错误 识别的距离库,很多试验距离库总数未达到判别阈 值(1500个)所导致。

图 7a,7b 分别给出了 MLDA-R1 识别的融化层 底高度对应的温度与融化层厚度分布,融化层底高 度对应的温度(图 7a)主要分布在 2~10℃,融化层 厚度(图 7b)主要分布在 0.7~1.0 km,与 MLDA 相比融化层底高度与融化层厚度分布都更加合理。

## 3.2 扫描仰角调整

Giangrande et al(2008)主要利用  $4^{\circ} \sim 10^{\circ}$ 仰角 层数据,这是由于 $10^{\circ}$ 以上的仰角层在融化层区域



图 7 同图 3,但为 MLDA-R1 Fig. 7 Same as Fig. 3, but for MLDA-R1

距离库太少,不会对判别阈值造成影响,而4°以下的仰角在融化层区域的距离库由于径向展宽的原因,会造成融化层位置高估,在这个范围用到的雷达仰角有6个,即4.5°、5.5°、6.5°、7.5°、8.7°和10.0°, 而我国S波段双偏振多普勒雷达在这个范围只有3个仰角,即4.3°、6.1°和9.9°。图8统计了9个仰 角出现融化层特征的试验数,可以看出,具有融化层 特征的仰角主要为3~6层,其中第4层最多,每个 试验都会出现。而3~4层仰角,即2.4°和3.3°不在 扫描范围内。

从 2020 年 8 月 5 日 00:02 济南雷达站 3~6 层 仰角 180°~210°方位平均 CC 垂直廓线分布(图 9) 可以发现,3.3°仰角廓线特征与 4.3°仰角大致相同, 由于径向展宽的原因,3.3°仰角 CC 为 0.97 对应的 高度(廓线与等值线相交的上交点)略大于融化层顶



高度,而2.4°仰角 CC 为0.97 对应的高度明显大于 融化层顶高度,高度序列取第80百分位数可以滤除 3.3°仰角大部分高于融化层顶高度的距离库,而 2.4°仰角高于融化层顶高度的距离库不会被有效滤





除,这会对融化层顶高度造成严重高估。为了提高融化层成功识别率,同时避免识别的融化层出现较大误差,在 MLDA-R1 的基础上扫描范围加入 3.3° 仰角,将其称为 MLDA-R2。

图 10 给出了各试验 MLDA-R2 识别的融化层 顶高度与探空 0℃高度散点分布。与 MLDA-R1 相 比,被遗漏识别的试验数明显减少,为 17 次,接近 MLDA。24 次识别成功的试验,融化层顶高度的 MAE 为 0.217 km, RC 为 0.704,略优于 MLDA-R1。大部分试验 MLDA-R2 识别的融化层高度略 高于探空 0℃高度,这主要由于 MLDA-R2 增加的 3.3°仰角,受到径向展宽影响,一些被标识距离库高

<sup>30</sup>[(a)

25

20

10

0

0 5 10 15

D./ 到 到 15 度略高于融化层顶。

各试验 MLDA-R2 识别的融化层底高度对应 的温度(图 11a)分布在 2~8℃,识别的融化层厚度 (图 11b)主要分布在 0.5~1.0 km,可见增加了3.3° 仰角并未影响融化层底高度与厚度合理性。

## 3.3 阈值总数调整

由 3.2 节可知,依然有大量试验 MLDA-R2 未 识别出融化层,由图 8 可知,并不是所有仰角都会出 现融化层特征,这使得距离库总数很难达到判别融 化层出现的阈值(即 1500 个)。按照 3.1 节判别融 化层的条件,经过径向性连续性检验后,一个径向若 判别出现融化层,那么 3.3°、4.3°、6.1°和 9.9°仰角 距离库数大约分别为 28、22、16 和 10 个,基于此,在 MLDA-R2 的基础上对判别融化层出现的距离库总 数阈值进行调整,步骤如下:将 3.3°、4.3°、6.1°和 9.9°各单层距离库总数阈值分别设置为 550、450、





300、200个,在滑动扫描范围(前后各 10°方位角), 某一层超过一半方位经判别出现融化层,那么判定 该仰角出现融化层,并将其对应的阈值累加到阈值 总数,例如,如果只有 3.3°仰角判定出现融化层,距 离库总数阈值调整为 550个,依次类推,如果 3.3°、 4.3°、6.1°和 9.9°均判定出现融化层,则阈值调整为 1500个。将该方法称为 MLDA-R3。

从各试验 MLDA-R3 识别的融化层顶高度与 探空 0℃高度散点分布(图 12)可见,仅有 4 次试验 未被 MLDA-R3 识别,距离库总数阈值的调整并没 有使得 MLDA-R3 识别的融化层顶高度出现过大 的正负偏差,融化层顶高度的 MAE 为 0.214 km, RC 为 0.678。

从 MLDA-R3 识别的融化层底高度对应的温度分布(图 13a)与融化层厚度分布(图 13b)可见,有两次试验出现融化层底对应温度过高、融化层厚度较大的问题,分别是济南站 8 月 12 日 23:59 和 19日 23:59,这两次试验均未被 MLDA 与 MLDA-R2



识别出融化层,其他试验融化层底高度对应的温度 与融化层厚度分布比较合理。

从 2020 年 8 月 19 日 23:59 济南雷达站 3.3°仰 角层 CC(图 14a)与 Z<sub>H</sub>(图 14b)分布可以看出,在雷



图 13 同图 3,但为 MLDA-R3 Fig. 13 Same as Fig. 3, but for MLDA-R3



图 14 2020 年 8 月 19 日 23:59 济南雷达站 3.3°仰角(a)CC 与(b)Z<sub>H</sub> 分布 Fig. 14 Distribution of (a) CC and (b) Z<sub>H</sub> from Jinan Radar Station at 3.3° elevation at 23:59 UTC 19 August 2020

达站周围大片区域(黑色虚线方框)CC分布在 [0.90,0.97],这是由降水回波与非降水回波叠加 (图14b)导致,利用径向连续性检验无法将其滤除。 其他仰角层(图略),融化层特征不明显,该次试验判 别为融化层的距离库仅来自3.3°仰角,导致第20百 分位数对应的高度较低,融化层厚度过大。8月12 日23:59试验问题大致相同,不再赘述。

从上述分析可见,改进后的 MLDA 对融化层的 识别效果优于原始 MLDA,并且成功识别的融化层 试验次数明显增多。但是对于降水回波与非降水回 波混合的区域,仍然有大量距离库被错误识别为融 化层,后期算法需要针对这一问题进行相应的优化, 对混合型回波区域加以识别。

## 4 结 论

本文基于 NSSL 的 MLDA 原理,利用济南与青 岛两部 S 波段双偏振多普勒雷达 7—8 月数据进行 41 次融化层识别试验,根据试验结果分析了 MLDA 的不足并进行了相应改进,获得以下结论。

(1)MLDA可以识别大部分试验的融化层,与 探空 0℃高度相比,部分试验识别的融化层顶高度 平均绝对误差较大,相关系数较低,同时识别的融化 层底高度过低,融化层厚度较大。

(2)在降水回波与非降水回波混合的区域,有些 距离库被错误识别为融化层,这影响了 MLDA 识别 融化层的位置。在加入径向连续性检验后,MLDA-R1 去除了大量错误识别的距离库,识别的融化层顶 高度平均绝对误差降低,相关系数增大,融化层底高 度对应温度分布更为合理,但是未识别出融化层的 试验数明显增加。

(3)通过在扫描区域增加了 3.3°仰角, MLDA-R2 遗漏识别融化层的试验数明显减少,同时对融化 层的识别效果有所提高。

(4)通过调整判别融化层的距离库总数阈值, MLDA-R3 遗漏识别融化层的试验数进一步减少, 个别试验受到混合回波的影响,识别的融化层底部 高度过低。

本文仅仅检验了 MLDA 对夏季融化层的识别 效果,后期还会收集不同季节的融化层个例,尤其是 冬季个例,融化层顶往往在比较低的高度,检验改进

## 后的 MLDA 对不同季节融化层的识别效果。

#### 参考文献

- 刘黎平,吴林林,杨引明,2007. 基于模糊逻辑的分步式超折射地物回 波识别方法的建立和效果分析[J]. 气象学报,65(2):252-260. Liu L P,Wu L L,Yang Y M,2007. Development of fuzzy-logical two-step ground clutter detection algorithm[J]. Acta Meteor Sin,65(2):252-260(in Chinese).
- 潘佳文,魏鸣,郭丽君,等,2020. 闽南地区大冰雹超级单体演变的双 偏振特征分析[J]. 气象,46(12):1608-1620. Pan J W, Wei M, Guo L J, et al,2020. Dual-polarization radar characteristic analysis of thee volution of heavy hail supercell in southern Fujian [J]. Meteor Mon,46(12):1608-1620(in Chinese).
- 孙晓光,刘宪勋,贺宏兵,等,2011. 毫米波测云雷达融化层自动识别 技术[J]. 气象,37(6):720-726. Sun X G,Liu X X,He H B,et al,2011. Automatic identification technology of melting layer in millimeter wave cloud radar data[J]. Meteor Mon,37(6):720-726(in Chinese).
- 魏凤英,2007. 现代气候统计诊断与预测技术:第2版[M].北京:气象出版社. Wei F Y,2007. Modern Climate Statistical Diagnosis and Prediction Technology[M]. 2nd ed. Beijing: China Meteorological Press(in Chinese).
- 吴翀,刘黎平,仰美霖,等,2021. X 波段双偏振雷达相态识别与拼图 的关键技术[J]. 应用气象学报,32(2):200-216. Wu C,Liu L P, Yang M L,et al,2021. Key technologies of hydrometeor classification and mosaic algorithm for X-band polarimetric radar[J]. J Appl Meteor Sci,32(2):200-216(in Chinese).
- 吴林林,刘黎平,袁野,等,2015. C 波段车载双偏振雷达 Z<sub>DR</sub>资料处 理方法研究[J]. 高原气象,34(1):279-287. Wu L L,Liu L P, Yuan Y, et al, 2015. Study on Z<sub>DR</sub> processing algorithm of Cband mobile dual polarization radar[J]. Plateau Meteor,34(1): 279-287(in Chinese).
- 夏凡,张乐坚,张林,2021. 基于双线偏振参量对北京 X 波段雷达非 降水回波识别方法的研究[J]. 气象,47(5):561-572. Xia F, Zhang L J, Zhang L, 2021. Study of recognition algorithm of non-precipitation echo for Beijing X-band radar based on dual polarization parameter[J]. Meteor Mon,47(5):561-572(in Chinese).
- 杨吉,郑媛媛,徐芬,2020. 江淮地区一次冰雹过程的双线偏振雷达观 测分析[J]. 气象学报,78(4):568-579. Yang J,Zheng Y Y,Xu F,2020. An analysis of a hail case over the Yangtze and Huai River Basin based on dual-polarization radar observations[J]. Acta Meteor Sinica,78(4):568-579(in Chinese).
- 杨忠林,赵坤,徐坤,等,2019. 江淮梅雨期极端对流微物理特征的双 偏振雷达观测研究[J]. 气象学报,77(1):58-72. Yang Z L, Zhao K, Xu K, et al, 2019. Microphysical characteristics of extreme convective precipitation over the Yangtze-Huaihe River Basin during the Meiyu season based on polarimetric radar data[J].

Acta Meteor Sin,77(1):58-72(in Chinese).

- 张乐坚,程明虎,陶岚,2010. CINRAD-SA/SB 零度层亮带识别方法 [J]. 应用气象学报,21(2):171-179. Zhang L J,Cheng M H,Tao L,2010. Bright band identification from CINRAD-SA/SB[J]. J Appl Meteor Sci,21(2):171-179(in Chinese).
- Boodoo S, Hudak D, Donaldson N, et al, 2010. Application of dual-polarization radar melting-layer detection algorithm [J]. J Appl Meteor Climatol, 49(8):1779-1793.
- Brandes E A, Ikeda K, 2004. Freezing-level estimation with polarimetric radar[J]. J Appl Meteor Climatol, 43(11):1541-1553.
- Fabry F,Zawadzki I,1995. Long-term radar observations of the melting layer of precipitation and their interpretation [J]. J Atmos Sci,52(7):838-851.
- Giangrande S E,Krause J M,Ryzhkov A V,2008. Automatic designation of the melting layer with a polarimetric prototype of the WSR-88D radar[J]. J Appl Meteor Climatol,47(5):1354-1364.
- Glickman T S,2000. Glossary of Meteorology[M]. 2nd ed. Boston: American Meteorological Society:855.
- Ma J L, Hu Z Q, Yang M L, et al. 2020. Improvement of x-band polarization radar melting layer recognition by the Bayesian method and its impact on hydrometeor classification[J]. Adv Atmos Sci, 37(1):105-116.
- Matrosov S Y, Clark K A, Kingsmill D E, 2007. A polarimetric radar approach to identify rain, melting-layer, and snow regions for applying corrections to vertical profiles of reflectivity[J]. J Appl

Meteor Climatol, 46(2):154-166.

- Park H S, Ryzhkov A V, Zrnić D S, et al, 2009. The hydrometeor classification algorithm for the polarimetric WSR-88D: description and application to an MCS[J]. Wea Forecasting, 24(3): 730-748.
- Qi Y C, Zhang J, Zhang P F, et al, 2013. VPR correction of bright band effects in radar QPEs using polarimetric radar observations [J]. J Geophys Res, 118(9): 3627-3633.
- Tang L,Zhang J,Langston C,et al,2014. A Physically based precipitation-nonprecipitation radar echo classifier using polarimetric and environmental data in a real-time national system[J]. Wea Forecasting,29(5):1106-1119.
- Tang L,Zhang J,Simpson M, et al,2020. Updates on the radar data quality control in the MRMS quantitative precipitation estimation system[J]. J Atmos Oceanic Technol,37(9):1521-1537.
- Wu C, Liu L P, Wei M, et al, 2018. Statistics-based optimization of the polarimetric radar hydrometeor classification algorithm and its application for a squall line in South China[J]. Adv Atmos Sci, 35(3):296-316.
- Zhang J, Langston C, Howard K, 2008. Brightband identification based on vertical profiles of reflectivity from the WSR-88D[J]. J Atmos Oceanic Technol, 25(10):1859-1872.
- Zhang J, Qi Y C, 2010. A real-time algorithm for the correction of brightband effects in radar-derived QPE[J]. J Hydrometeorol, 11(5):1157-1171.

(本文责编:俞卫平)