周方,漆成莉,陆其峰,等,2020.FY-3D/HIRAS光谱定标精度评估中的最佳光谱区域选择[J]. 气象,46(6):733-744. Zhou F, Qi C L,Lu Q F, et al,2020. Optimal spectral region selection for FY-3D/HIRAS spectral calibration accuracy evaluation[J]. Meteor Mon,46(6):733-744(in Chinese).

# FY-3D/HIRAS 光谱定标精度评估中的 最佳光谱区域选择\*

周 方1 漆成莉2.3 陆其峰2,3,4 徐寒列2,3

1 中国气象科学研究院,北京 100081

2 国家卫星气象中心,北京 100081

3 中国气象局中国遥感卫星辐射测量和定标重点开放实验室,北京 100081

4 中国气象科学研究院灾害天气国家重点实验室,北京 100081

提要:光谱定标精度的精确评估和监测,是红外高光谱数据应用之前的重要工作。光谱定标精度评估常用"互相关"方法,即通过平移观测谱使得观测谱与参考基准谱之间满足最大相关或最小标准差条件。考虑到计算耗时,无须在全谱段检测频偏,而用部分光谱区域评估光谱定标精度。为全面评估"互相关法"对光谱区域选择的依赖程度,初步选择光谱区域依据理论模拟光谱(只考虑仪器离轴效应)的敏感性分析,最佳光谱区域选择基于实际观测光谱的敏感性分析。基于模拟光谱的敏感性分析表明:光谱精度评估方法对光谱区域的选择在中波波段不敏感,在长波和短波波段比较敏感,其敏感性与光谱区域内吸收带的包络特征、辐射能量的大小有关;选择不同光谱区域引入的绝对误差在长波和短波波段最大分别可达 3.05 和 3.35 ppm(1 ppm=10<sup>-6</sup>);因此,当光谱区域选择在辐射能量较大,大气成分含量稳定的大气分子吸收带,能有效减小"互相关法"引入的误差。进一步基于风云三号 D 星红外高光谱大气探测仪(FY-3D/HIRAS)观测光谱,研究提出了 HIRAS 光谱精度评估的最佳参考光谱区域:长波波段为[716,766] cm<sup>-1</sup>,中波波段为[1270,1320] cm<sup>-1</sup>,短波波段为[2159,2209] cm<sup>-1</sup>,基于上述光谱区域评估的 HIRAS 光谱偏差平均值均优于 2 ppm,长波和中波的标准差优于 2 ppm,短波的标准差约为 4 ppm。研究结果对其他红外干涉仪器的光谱定标精度评估和频率长期稳定性监测也具有参考作用。

关键词: 互相关法,光谱区域选择,HIRAS

**中图分类号:** P412

**DOI**: 10.7519/j. issn. 1000-0526. 2020. 06. 001

# Optimal Spectral Region Selection for FY-3D/HIRAS Spectral Calibration Accuracy Evaluation

ZHOU Fang<sup>1</sup> QI Chengli<sup>2,3</sup> LU Qifeng<sup>2,3,4</sup> XU Hanlie<sup>2,3</sup>

1 Chinese Academy of Meteorological Sciences, Beijing 100081

文献标志码:A

2 National Satellite Meteorological Centre, Beijing 100081

3 Key Laboratory of Radiometric Calibration and Validation for Environmental Satellites, CMA, Beijing 100081

4 State Key Laboratory of Severe Weather, Chinese Academy of Meteorological Sciences, Beijing 100081

**Abstract**: Accurate evaluation and monitoring of spectral frequency accuracy is significant for an hyperspectral infrared (IR) interferometer before data application. A "cross-correlation method" is commonly used to evaluate the accuracy of the spectral accuracy, which allows the maximum correlation, or minimum

<sup>\*</sup> 国家重点研发计划(2016FYB0500704、2018FYB0504700、2018FYB0504703)、国家自然科学基金项目(41505029)和"万人计划"领军人才 (批号187)共同资助

<sup>2019</sup>年4月10日收稿; 2020年3月9日收修定稿

第一作者:周方,主要从事红外高光谱仪器光谱定标精度验证研究.Email:zhoufang\_w@yeah.net

通讯作者:漆成莉,主要从事卫星红外探测仪器定标预处理及精度验证研究. Email:qicl@cma.gov.cn

standard deviation condition, to be met between an observed and a simulated spectrum by shifting the observed spectrum. From the perspective of the time-consuming calculation, it is not necessary to detect the frequency offset in the entire spectrum, but to evaluate the accuracy of the spectral calibration with a part of the spectral region. To comprehensively evaluate the dependence of the "cross-correlation method" on spectral regions, a preliminary selection of spectral regions was carried out based on the sensitivity analysis of the simulated spectra (with only the off-axis effect of the instrument considered), and the optimal spectral region was selected based on the sensitivity analysis of the on-orbit data. The results based on simulated spectra showed that spectral region selection is sensitive to the evaluation method in long-wave (LW) and short-wave (SW) bands, but insensitive in mid-wave (MW) band. In addition, the sensitivity is related to the envelope characteristics and to the radiation energy of the absorption line in the spectral regions. The absolute errors for selecting different spectral regions can reach 3.05 and 3.35 ppm  $(1 \text{ ppm}=10^{-6})$  in LW and SW bands, respectively. Selecting high-radiation-energy and stable atmospheric composition regions can effectively reduce the error introduced by the "cross-correlation method". The results using onorbit data of high-spectral-resolution infrared atmospheric sounder (HIRAS), which was firstly carried on the Fengyun 3D (FY-3D) satellite, showed that the instrument observation error and radiative transfer model simulation error are also needed to be considered in practical data applications to achieve the best spectral regions. Finally the best reference spectral regions for HIRAS spectral accuracy evaluation were obtained, located in 716–766 cm<sup>-1</sup> for LW band, 1270-1320 cm<sup>-1</sup> for MW band and 2159-2209 cm<sup>-1</sup> for SW band, respectively. The mean spectral bias results based on the selected best reference spectra regions for HIRAS are all less than 2 ppm for the three bands, spectral bias standard deviations are less than 2 ppm for LW and MW bands, and about 4 ppm for SW band. The obtained best spectral regions are also applicable to the spectral frequency accuracy evaluation and long-term frequency monitoring of other infrared interference instruments.

Key words: cross-correlation method, spectral region selection, high-spectral-resolution infrared atmospheric sounder (HIRAS)

### 引 言

对于具备高光谱分辨率的红外探测仪,需要满 足很高的光谱定标精度和辐射定标精度才能投入使 用(董超华等,2013)。光谱定标精度和辐射定标精 度相互制约和影响,仪器光谱定标精度不够也会影 响辐射定标的精度。Chen et al(2013b)在光谱定标 精度为1、2、3 ppm(1 ppm=10<sup>-6</sup>)时进行光谱定标, 取定标后 650~770 cm<sup>-1</sup>处的光谱与目标亮温 287 K 作为差值,结果分别为0.05、0.1、0.15 K,可 以看出1 ppm的光谱定标精度对应最小的亮温差。 根据参照光谱不同,光谱定标精度计算方法(互相关 法)又分为绝对法和相对法,二者分别以模式模拟的 光谱和更高精度仪器观测的光谱为参照(Strow et al,2013;漆成莉等,2012)。光谱定标精度有很多 误差源:仪器观测系统误差;激光频率的不稳定、探 元离轴位置误差、由于地球旋转导致的频率偏差、噪 声等(Chen et al,2013b);定标处理算法误差,如重 采样矩阵采样间隔的误差等;以及估算光谱定标精 度的方法本身的误差(Chen et al,2017)、少量的云 对样本的影响、星载仪器不均匀的对地观测视场、所 用廓线的时间空间匹配度等。光谱精度的估算是以 精度较高的光谱为参照,在某个选定的光谱区域内 平移待评估光谱,当二者满足最大相关性,光谱移动 量即为估计的频率偏移量。用这种方法计算得到的 光谱定标精度依赖于光谱区域的选择,区域的选择 不当造成的精度误差可达 ppm 的量级。本研究通 过敏感性试验分析互相关法本身带来的误差,试验 所用的模拟谱主要考虑仪器的探元位置偏差,忽略 其他仪器效应。

2017年11月15日风云三号D星(FY-3D)成 功发射,这是在极轨卫星平台上首次搭载我国的红 外高光谱大气探测仪,其英文名为 high-spectral resolution infrared atmospheric sounder (HIRAS). HIRAS 除了用于探测大气温、湿廓线,作为星载红 外辐射基准外,其观测资料对改进数值预报具有里 程碑的意义。仪器开机后,经过4个月左右的在轨 测试,于 2018 年 6 月底转入业务试运行,2019 年 1 月正式进入业务运行阶段。GIIRS(geostationary interferometric infrared sounder)搭载于新一代地 球静止气象卫星 FY-4A 上, GIIRS 也是一种基于傅 里叶变换原理的迈克尔逊干涉仪,探元按照 32×4 排列。由于静止卫星平台距离地球约 36000 km, 探元离轴角度非常小。在光谱定标中,忽略各个探 元的离轴效应,考虑激光波长的变化,利用标准大气 吸收谱线和地球晴空大气模拟光谱对发射前光谱定 标系数进行更新。而 HIRAS 载于极轨卫星平台, 具有激光稳频系统,在激光波长误差小于1 ppm 的 条件下,主要针对离轴效应进行光谱定标。在光谱 定标精度评估中,定标的光谱曲线的选取很重要, GIIRS 在轨光谱定标的长波和中波波段的光谱区域 选择分别为 700~718 和 2050~2100 cm<sup>-1</sup>,其光 谱定标精度达到 10 ppm (冯 绚 等, 2019)。在 HIRAS 的在轨测试阶段,参考了 Chen et al(2017) 所选的光谱区域,进行光谱定标精度的评估工作,三 个红外波段的光谱区选择分别为 704~754、 1264~1314和 2160~2210 cm<sup>-1</sup>。但光谱评估选 取光谱区域是否可以为任意一段,评估方法对不同 的光谱区域选择是否敏感,对光谱精度评估结果会

产生多大差异,以及敏感程度和哪些因素有关等都 是值得深入研究的问题。

本研究首先设计了基于理论模拟的有频偏光谱 和实际观测光谱,分析互相关法对光谱区域选择的 敏感性的研究方案,根据模拟谱的敏感性分析结果 先确定初选光谱范围,缩小范围以后再进行观测谱 的敏感性研究,对所选范围进一步筛选,最后给出结 论和讨论。

### 1 数据与方法

### 1.1 仪器及数据介绍

本研究的数据来自红外干涉仪器 HIRAS,其设 计采用了干涉分光技术。仪器搭载在卫星上的扫描 方式为跨轨并行扫描,广泛的覆盖范围是由多探元 组成的面阵实现的。探元的瞬时视场约为 16 km, 一行扫描共 33 步,其中探测黑体定标源占 2 步,探 测冷空间占 2 步,剩下的 29 步是对地观测。一个步 进扫描(FOR)由四个像素视场(FOVs)组成,扫描 周期为 10 s(漆成莉等,2016a;2016b)。四个探元的 排列位置如图 1 所示,这类不在中心位置的探元被 称为离轴探元。需要注意的是,因为缺少中心位置 探元,所以离轴探元不能对标中心位置,这给光谱定 标增加了难度。HIRAS 光谱特征参数如表 1 所示。

波段名称	波段光谱范围/(cm <sup>-1</sup> ) —	光谱分辨率/(cm <sup>-1</sup> )		通道数/个	
		FSR	DSR	FSR	DSR
短波	$2155{\sim}2550$	0.625	2.500	637	163
中波	$1210{\sim}1750$	0.625	1.250	869	437
长波	$650 \sim 1135$	0.625	0.625	781	781

表 1 HIRAS 的 FSR 和 DSR L1 产品规格 Table 1 Specification for HIRAS FSR and DSR L1 products

HIRAS采用双边采集数据的方式,从负的最大 光程差(MPD),经过零光程差位置,到正的 MPD 处。 稳频激光系统产生一束中心波长为 852.35702 nm 的准直激光束,处于仪器光路的中心位置。仪器在 工作时,激光束也发生干涉,随之产生激光干涉信 号。每产生一个信号,启动一次干涉图数据的采集, 所以如果激光波长不准,干涉图采样间隔会改变。 但是考虑到 HIRAS 的激光器频率精度达到了 1 ppm,精度满足仪器设计指标,故本研究忽略激光 的误差。HIRAS 预处理产品的两套光谱分辨率如 表1所示,三个波段的光谱分辨率均为 0.625 cm<sup>-1</sup>





的是全光谱分辨率(FSR),三个波段的光谱分辨率 有区别的是设计光谱分辨率(DSR),业务产品为 FSR 格式,DSR 产品为根据需求进行离线运行。 FSR 具有更高的光谱分辨率,即拥有两千多个通 道,所以本研究使用的数据选择 FSR。

### 1.2 光谱定标精度计算方法:互相关法

干涉仪的频偏表现为频率位置的压缩或伸展, 直接简单对比谱无法做到光谱精度的精确评估。互 相关法是精确评估光谱精度的有效手段,该方法视 参考谱的频率位置不变,观测谱相对于参考谱移动, 只要满足观测谱足够精细的条件,便可以用相关程 度来量化频率的偏移。此外,由于光谱频率定标误 差量级为 ppm,互相关法应用之前需要将待评估的 观测光谱处理为高采样光谱分辨率的光谱,即不改 变光谱分辨率,通过延长干涉图长度的方法提高其 光谱采样分辨率。

设有光谱  $S_1(\sigma)$ 和  $S_2(\sigma)$ ,  $\sigma$  是波数, 选定光谱区 域( $\sigma_1$ ,  $\sigma_2$ ), 固定  $S_1(\sigma)$ , 移动  $S_2(\sigma)$ , 计算移动过程中 的相关系数  $R(S_1, S_2)$ 和标准差  $D(S_1, S_2)$ , 从中找 出相关性程度最大的谱, 相应的光谱移动量即为频 率偏移量。 $R(S_1, S_2)$ 和  $D(S_1, S_2)$ 表达式如下 (Chen et al, 2013b):

$$R(S_{1}, S_{2}) = r_{S_{1}S_{2}} = \frac{\sum_{i=1}^{n} (S_{1,i} - \overline{S_{1}})(S_{2,i} - \overline{S_{2}})}{(n-1)D_{S_{1}S_{2}}} = \frac{\sum_{i=1}^{n} (S_{1,i} - \overline{S_{1}})(S_{2,i} - \overline{S_{2}})}{\sqrt{\sum_{i=1}^{n} (S_{1,i} - \overline{S_{1}})^{2}(S_{2,i} - \overline{S_{2}})^{2}}}$$
(1)

 $D(S_1,S_2) =$ 

$$D_{S_1S_2} = \sqrt{\frac{\sum_{i=1}^{n} \left[ (S_{1,i} - \overline{S_1}) - (S_{2,i} - \overline{S_2}) \right]^2}{n-1}}$$
(2)

式中:n 是通道号; $\overline{S}$  和D 分别是光谱S 的平均值和标准差。频率偏移量与光谱区域中心波数之比为光谱偏差。

光谱区域(σ<sub>1</sub>,σ<sub>2</sub>)的移动,遍历了多个吸收带, 所以互相关法本身是存在误差的,并且误差的大小 依赖于光谱区域的选择。为了得到代表性良好的光 谱区域,本文重点研究方法自身带来的误差。

用逐线积分模式考虑所有波数的贡献,计算一 个波段内的辐射谱,其气体吸收线中心位置的精度 非常高,足以作为标准,不同于与其他同类红外高光 谱仪器的交叉比对,通过模拟光谱的方式,可以对全 球范围内的观测和模拟光谱进行评估(Alvarado et al, 2013)。本研究在模拟参照光谱时选择了计 算精度高、应用广泛的逐线积分辐射传输模式 (LBLRTM)(Clough et al, 2005)。

### 1.3 晴空视场检测方案

资料同化或反演应用都需要做晴空通道观测, 通常基于阈值法、红外卫星云图或结合微波观测作 云检测(邓松等,2017;朱文刚等,2013;陈靖等, 2011;卢乃锰等,2017),而准确估计光谱定标精度要 求视场内有大范围的水面晴空,挑选出可信度最高 的晴空样本,保证光谱精度评估的可靠性。有研究 表明,有些云产品是基于高空间分辨率成像仪的数 据,利用这些云产品进行晴空检测的效果较好(官莉 和王振会,2007),这对本研究有很好的借鉴,所以与 HIRAS 同平台的中分辨率光谱成像仪(MERSI-II) 是一个很好的选择,并且国家卫星气象中心产品生 成系统业务生成了 MERSI-II 云检测产品,该产品 是综合利用可见和红外通道观测,针对陆地、海洋、 极地以及白天夜间进行了多阈值的分类处理,提高 不同下垫面的云检测质量,确定像元的有云和晴空 判识。云检测产品可以判识有云、可能有云、可能晴 空和晴空,为 HIRAS 提供了很好的晴空检测手段。

为了得到 HIRAS 晴空样本,本研究的晴空视 场检测方案如下:基于同平台仪器的匹配算法 (Wang et al,2016),首先对每个 HIRAS 像元计算 其投影范围,根据 HIRAS 与 MERSI-II 仪器参数和 观测特征计算观测矢量,建立像元匹配矩阵。 MERSI-II 的空间分辨率高于 HIRAS,判断 MER-SI-II 的像元是否位于 HIRAS 像元内,判别依据为 两个同平台仪器观测矢量的夹角必须小于样本视场 张角的一半。完成空间匹配之后,遍历样本视场内 的 MERSI-II 的像元,只有满足视场内所有像素点 均指示晴空的条件,才能将该样本视作晴空样本。 然后循环对所有样本依次遍历,得到一系列的晴空 样本,同时提取 HIRAS 晴空样本的数据信息。基 于两个同平台的仪器,样本数量是可观的。

为了直观地看到晴空样本的分布,在 MERSI-II 热红外图上重点标记出 HIRAS 晴空样本的位置信 息,如图 2 所示,图中展示的样本时次为 2018 年 3 月 5 日 19:40 UTC(世界时,下同)。MERSI-II 的 云检测产品,云产品将云覆盖的情况细化成七类,这 七类分别为有云、可能有云、陆地晴空、可能的陆地 晴空、水面晴空、可能的水面晴空和太阳耀斑。图3 中深蓝色表示水面晴空,从图2中的红色十字标记 了 HIRAS 像元中心位置。通过比较图2和图3,说 明基本筛选出了 HIRAS 水面晴空样本。

## 2 光谱区域选择的敏感性分析研究 方案

当探元与主光轴不相交时,会产生离轴效应,导 致光谱偏差。模拟谱的离轴参数误差可人为设置, 并可理论推导出精确值,主要用于分析绝对光谱偏 差值;实际观测光谱包含噪声,但其优势是有大量样 本,利于分析光谱区域选择的稳定性。敏感性分析 的试验设计包含:频率偏差值的理论推导、光谱区域



图 2 MERSI-II 热红外图叠加 HIRAS 晴空样本点 Fig. 2 Superimposed image of the HIRAS clear sky pixel center point and the MERSI-II thermal infrared image



图 3 MERSI-II 云产品图像 Fig. 3 MERSI-II cloud mask product

的遍历方案设计、光谱区域的初步选择以及最终选 定。结合模拟谱与观测谱的敏感性分析,以获得最 合适的光谱区域。

#### 2.1 频率偏差的理论推导

仪器制造工艺的误差,卫星升空时巨大的推力, 卫星升空后长时间绕地球运行等等,都会使得探元 离轴距离发生未知的微小变化。基于傅里叶变换的 干涉仪,其离轴距离的改变量与频偏有一定的物理 关系,在频域表现为光谱的压缩或伸长,假设一个离 轴距离改变量可以理论推导出频偏,同样也可以用 频偏理论推导出离轴距离的改变量(Kauppinen and Saarinen,1992)。假设探元是点元,并且探元半径  $R_0$  趋近于 0,有关系式:

$$\sigma = \sigma_0 \cos(R_c) \tag{3}$$

对式(3)进行微分、近似、移项后,得到关系式如下:

$$\mathrm{d}\sigma/\sigma_0 = -R_\mathrm{c}^2 \mathrm{d}R_\mathrm{c}/R_\mathrm{c} \tag{4}$$

式中:*R*。是探元中心到主光轴的距离, <sub>5</sub>。是初始频率位置。

依据 HIRAS 在研制阶段测得的探元相对位 置,有 $R_c$ =0.02426 rad,取 d $R_c/R_c$ =0.01,理论上 由式(4)可得其光谱精度理论值为 d $\sigma/\sigma_0$  = -5.885476×10<sup>-6</sup>≈-5.9 ppm。不考虑激光频率 的误差,假设这-5.9 ppm 的误差全部来自于探元 位置误差。模拟两个离轴谱分别用  $S_1$ 和  $S_2$ 表示。  $S_1$ 的 $R_{c1}$ 取 0.02426 rad。 $R_{c1}$ 和  $R_{c2}$ 满足关系:d $R_c/R_{c1}$ =( $R_{c2}-R_{c1}$ )/ $R_{c1}$ =1%,故  $S_2$ 的  $R_{c2}$ 为 0.02484 rad。

#### 2.2 光谱区域的遍历方案

基于理论模拟谱,计算不同光谱区域下的相对 误差,其表达式如下:光谱定标精度相对误差=(计 算值-理论值)/理论值。相对误差小,则说明与 -5.9 ppm 非常接近;反之,则与理论值相差大。以 相对误差的大小为依据,初步选取光谱区域。

在光谱区域遍历方案的设计中,对于 0.625 cm<sup>-1</sup> 的光谱分辨率而言,50 cm<sup>-1</sup>范围内有很多条吸收线, 考虑计算量和资源消耗,方案设计光谱区域长度为 50 cm<sup>-1</sup>,光谱区域移动步长为 1 cm<sup>-1</sup>。光谱区域起 始位置遍历的长波波段为 650~1049 cm<sup>-1</sup>,共计 400 个光谱区域;遍历的中波波段为 1214~1713 cm<sup>-1</sup>,共计 450 个光谱区域;遍历的短波波段为 2155~2454 cm<sup>-1</sup>,共计 300 个光谱区域。

### 3 敏感性结果分析

假设互相关方法本身不引入误差,在评估光谱 定标精度时随意选取波段,其频率偏差与理论值 (-5.9 ppm)应该保持一致,但实际上它随光谱区 域而变化,所以必须考虑互相关法带来的误差。基 于模拟谱在全谱段上计算频率偏差结果与理论值的 相对误差,依据相对误差的大小初步选出一部分光 谱区域;为了选出最佳光谱区域、考察光谱区域的稳 定性,基于观测谱的敏感性研究包含了实际大气状 态的信息,并且重点分析样本的统计结果。本研究 把相对误差、评估结果的平均值(或被称为光谱偏差 平均值)和评估结果的标准差(或被称为光谱偏差标 准差)作为敏感性分析指标。

### 3.1 长波波段分析

3.1.1 基于模拟光谱的敏感性分析

在长波波段遍历的光谱区域包含 14.7 μm (680 cm<sup>-1</sup>)的二氧化碳强吸收带、14.1 μm(709 cm<sup>-1</sup>) 和 9.6 μm(1042 cm<sup>-1</sup>)的臭氧强吸收带、8~12 μm (1250~833 cm<sup>-1</sup>)的水汽弱吸收带和大气窗区。

图 4a 展示了不同光谱区域的相对误差。当光 谱区域遍历到大气窗区时,相对误差起伏大,相对误 差可达 51.7%,对应绝对误差为 3.05 ppm(绝对误 差=相对误差×理论值,理论值为|-5.9 ppm|), 当光谱区域遍历吸收带时,相对误差小且平稳,分别 在 0.4%和 0.6%之间波动,0.6%对应的绝对误差 为 0.0354 ppm。因此光谱区域不能选择在大气窗 区,选择在气体吸收带的光谱区域是合适的。

此外,选择相对误差较小,并且随光谱区域的移动很平稳的区域,在二氧化碳强吸收带以及其与臭氧吸收带的重叠区域,进一步选择光谱区域,并把它放大来看(图 4b)。这些光谱区域的起始波数以1 cm<sup>-1</sup>为间隔,从 688 cm<sup>-1</sup>开始,共有 32 个,对应图 4b 中光谱区域中心波数为 713~744 cm<sup>-1</sup>,其相对误差小于 0.7%。从图 4 也可以看出,总体和局部的表现都是一致的,说明不论是基于  $D(S_1, S_2)$ 还是基于  $R(S_1, S_2)$ 的方法都是可以的,故本研究不作区分,视为同样有效的光谱定标精度。图 5 所示的红线和灰点线分别为离轴谱  $S_1$ 和  $S_2$ 。以  $S_1$ 为参考谱, $S_2$ 的频率精度为一5.9 ppm。从离轴谱的谱形来看,有明显的吸收线的特征。综上所述,基于模拟光谱的敏感性分析的初选结果为:光谱区域起始波数从 688 cm<sup>-1</sup>到 719 cm<sup>-1</sup>,共有 32 个。

### 3.1.2 基于在轨实测光谱的敏感性分析

为了避免由于地球旋转导致的频偏(Chen et al, 2013b)和白天太阳辐射的贡献(Chen et al,2013a), 研究选择热带区域夜间海洋无云视场。本研究选取 的 2018 年观测样本如表 2 所示,共计 620 个样本。

模拟参考光谱步骤(Chen et al, 2017):(1)模拟



图 4 长波波段的相对误差(a)和放大 713~744 cm<sup>-1</sup>范围的横坐标的相对误差(b) Fig. 4 Relative error in each spectral region for FOV 1 at Band 1 (LW) (a) and a zoomed view of Fig. 4a at frequency 713-744 cm<sup>-1</sup>(b)



图 5 长波波段的离轴谱

Fig. 5 Two simulated off-axis spectra of Band 1 (LW)

### 表 2 与 MERSI 云产品匹配的 2018 年 HIRAS 晴空检测样本

 Table 2
 Number of HIRAS clear-sky test samples in 2018

 matched with MERSI cloud products

matched with WERST cloud products				
时间/(月-日-时-分,UTC)	样本数量/个			
5-15-17-10	129			
5-14-17-35	65			
5-10-17-05	97			
4-29-15-30	59			
4-28-15-50	55			
4-27-19-35	47			
4-23-17-30	76			
4-21-16-25	92			

光谱是分辨率为 0.001 cm<sup>-1</sup>的辐射谱,模式输入的 水汽、温度廓线是经过时空匹配的欧洲中期天气预 报中心(ECMWF)预报场,甲烷、一氧化碳等大气分 子吸收线均为 LBLRTM v12.1(Clough et al,2005) 默认廓线;(2)通过逆 FFT 变换到干涉图域,进行干 涉图的截断;(3)通过 FFT 变换到光谱域,得到 0.625 cm<sup>-1</sup> 分辨率下的参考光谱。

图 6 为 32 个初选光谱区域的样本统计结果。 图 6a 结果显示,每个初选光谱区域的光谱偏差平均 值均小于 3 ppm。图 6b 是光谱偏差标准差的统计 结果,结果显示随着光谱区域的改变,光谱偏差标准 差下降了,然后稳定在 1.7 ppm 左右。中心波数小 于 730 cm<sup>-1</sup>的光谱区域,其标准差较大,说明臭氧 和二氧化碳吸收重叠的区域受噪声影响很大,是不 稳定的光谱区域,大于 730 cm<sup>-1</sup>的光谱精度平均估 计值在-0.5 ppm 以内,标准差为 1.6~1.7 ppm, 并且相对误差较小、辐射能量较大,所以更为合适。

4—5月,HIRAS 正处于在轨测试,评估定标精 度时依据了经验的光谱区域,即 704~754 cm<sup>-1</sup>。 该光谱区域的长度为 50 cm<sup>-1</sup>,其中心位置的波数 为 729 cm<sup>-1</sup>。考虑到本研究暂不区分 $D(S_1, S_2)$ 和  $R(S_1, S_2)$ ,选择基于  $D(S_1, S_2)$ 方法的结果来作分 析。虽然基于 $D(S_1, S_2)$ 来讨论,但是 $D(S_1, S_2)$ 和



 $R(S_1, S_2)$ 在图中分别用红色和灰色做了标识。在 经验光谱区域评估光谱定标精度,会得到图 6 中横 坐标为 729 cm<sup>-1</sup> 对应的评估结果,其平均值为 -0.0312 ppm,标准差为 1.8119 ppm。但是从图 6b 可以看出中心波数位于 740 cm<sup>-1</sup>附近的光谱区 域,标准差较小,会更加稳定,参考的价值更高。由 此,基于上述敏感性分析,综合考虑选择起始波数在 716~719 cm<sup>-1</sup>的光谱区域为最优选择。

### 3.2 中波波段分析

3.2.1 基于模拟光谱的敏感性分析

对中波波段的分析方法与长波波段是一样的, 只是换了评估的光谱,所以用于评估的光谱区域也要 做相应的分析,给出适用于中波波段评估的光谱区 域。模拟谱的相对误差展示在图7中。同样,红点线 和灰点线有很好的一致性。考虑计算的时间成本,在 众多相对误差小于0.2%的光谱区域中选择了36个 光谱区域。初选结果如图 7b 所示,划分成三个范围, 每个范围包含若干个光谱区域,共 36 个光谱区域。 范围一:起始波数遍历 1258~1273 cm<sup>-1</sup>,对应图 7b 中光谱区域中心波数为 1283~1298 cm<sup>-1</sup>,气体吸收 带有甲烷、一氧化二氮和水汽;范围二:起始波数遍历 1370~1380 cm<sup>-1</sup>,对应图 7b 中光谱区域中心波数为 1395~1405 cm<sup>-1</sup>,包含水汽吸收带,范围三:起始波 数遍历 1543~1551 cm<sup>-1</sup>,对应图 7b 中光谱区域中 心波数为 1568~1576 cm<sup>-1</sup>,位于水汽的强吸收带。 在中波波段,特别是水汽的强吸收位置,其相对误差 很小。从图 8 的辐射谱可见,中波波段在水汽的强吸 收带辐射能量较小。

3.2.2 基于在轨实测光谱的敏感性分析

图 9 为 36 个初选光谱区域的样本统计结果。 当在范围 1 内逐步遍历时,光谱区域中心靠近较宽 吸收包络时,通常是多种气体吸收线重合后呈现 的不规则形状,即范围一内的光谱区域中心波数为









1292~1298 cm<sup>-1</sup>,标准差稳定在 2 ppm 内,平均值 在±1 ppm 内;当在范围二和范围三内遍历时,在靠 近水汽的强吸收带时,标准差增大至 3~5 ppm,模 拟离轴谱敏感性试验的相对误差较小,是由于水汽 具有明显的时空分布不均匀的特征,是非常不稳定 的大气成分,在红外波段有强烈的吸收作用。模拟 的光谱没有加入廓线误差,这是为了方便讨论理想 的情况,从3.2.1节模拟结果的相对误差可以看出, 在水汽强吸收线的区域进行计算可以很好地捕捉到 光谱的频率偏移。然而,将这套评估方法应用到实 际观测谱上,中波波段的频偏显示较大,图9中显示 的情况表明评估结果的标准差越小,评估结果的平 均值越小:反之,评估结果的标准差越大,光谱频偏 的平均值越大。这种较大标准差对应的光谱区域用 于评估光谱频偏是不合适的,然而在模拟谱上该光谱 区域表现出的相对误差很小。这是由于水汽的强吸 收作用的直接表现是对辐射量的影响。一方面吸收 作用越强,探测器接收到的辐射能量越小;另一方面 水汽不稳定,廓线的误差大。这说明在光谱上水汽吸 收非常强的区域反而不适合做光谱频偏的计算。

HIRAS 在测试阶段评估中波波段时,也依据了 经验的光谱区域,即1264~1314 cm<sup>-1</sup>。为了控制 变量,该光谱区域的长度也设置成了 50 cm<sup>-1</sup>,与长 波波段的区域长度一致。图 9a 中横坐标的 1289 cm<sup>-1</sup>对应的就是评估结果的平均值,图 9b 中横坐 标 1289 cm<sup>-1</sup>对应的是评估结果的标准差。经验光 谱区域在范围一中,其评估结果的标准差超过 2 ppm,并且不是最小的,这说明通过调整光谱区 域,不仅让结果稳定性更好,而且光谱偏差平均值更 小。综上所述,范围三由于标准差超过 4 ppm 显然 是不合适的,起始波数为 1 267~1 273 cm<sup>-1</sup>的光谱 区域为最优选择。

#### 3.3 短波波段分析

#### 3.3.1 基于模拟光谱的敏感性分析

将第2节光谱区域选择的敏感性分析研究方案 同样应用到短波波段的分析中,结果展示在图 10 中。相对误差很高的光谱区域位于大气窗区,故也 是不合适的光谱区域,这和长波大气窗区的结果一 样。在短波波段也分别取了三个范围,每个范围包 含若干个光谱区域,所洗范围内的光谱区域总数为 36个。与中波波段不同的是,相对误差的阈值设置 在10%。其分布的情况展示在图10b中。范围一: 起始波数遍历 2159~2164 cm<sup>-1</sup>, 对应图 10b 中光 谱区域中心波数为2184~2189 cm<sup>-1</sup>,位于一氧化 碳强吸收带和水汽强吸收带翼;范围二:起始波数遍 历 2189~2213 cm<sup>-1</sup>,对应图 10b 中光谱区域中心波 数为 2214~2238 cm<sup>-1</sup>,位于一氧化二氮和二氧化碳 强吸收带;范围三:起始波数遍历2333~2337 cm<sup>-1</sup>, 对应图 10b 中光谱区域中心波数为 2 358~2 362 cm<sup>-1</sup>,位于二氧化碳强吸收带,辐射量很小。

三个范围的相对误差大小关系为:范围一>范 围三>范围二,说明在强吸收带的评估表现最好。 结合图 11 所示的短波离轴谱,从能量的角度来分 析,能量较大但是吸收带平缓的,其相对误差较大; 能量较小但是吸收带形状起伏大的,其相对误差越 小;能量减小到超过一定程度,相对误差反而会增 大。



图 9 同图 6,但为中波波段 Fig. 9 Same as Fig. 6, but for sample statistics for Band 2 (MW)





从评估结果的平均值大小来看,范围一和范围二的 光谱偏差平均值均优于1 ppm,而范围三展示的评 估结果的平均值明显偏大。从评估结果的标准差大 小来看,范围一的标准差是最小的,虽然分别用范围 一和范围二的光谱区域评估光谱偏差得到的平均值 相近,并且 3.3.1 节敏感性分析指出范围二的相对 误差是最小的,但是范围二的稳定性表现不好。说 明范围二评估的光谱定标精度结果受实际大气的影 响比范围一大,是不可忽略的。综合分析,范围一为 最佳选择,而且要尽量避开短波波段的强吸收带。 HIRAS 在测试中,评估光谱定标精度时依据的经验 光谱区域为 2160~2210 cm<sup>-1</sup>,光谱区域长度也为 50 cm<sup>-1</sup>,对应光谱区域中心波数为 2185 cm<sup>-1</sup>。评 估结果的平均值为 1.015 ppm,评估结果的标准差为 3.745 ppm。探测器接收到的短波波段的辐射很小, 又加上强吸收带的影响,本研究表明,经验光谱区域 及其邻近区域在众多初选光谱区域中表现最好。

### 4 结论与讨论

随着卫星高光谱大气探测的发展,高光谱仪器 的发展很有前景,用户对高光谱数据的需求越来越 多。仅仅依靠经验光谱区域去评估光谱定标精度, 不能满足高光谱仪器对光谱定标精度越来越高的需 求。本研究介绍了光谱定标精度的评估方法,讨论 了光谱区域选择对光谱定标精度评估方法的影响, 针对光谱区域选择进行了敏感性分析,并将光谱区 域应用到仪器实测的光谱定标中。本研究给出的最 佳光谱区域对精确评估光谱定标精度有很重要的应 用意义。此外,讨论频率评估方法对光谱区域选择 的敏感性,以及敏感程度和哪些因素有关,对于深入 理解观测光谱的频率偏差有很好的参考意义。

本文首先对互相关法的误差进行系统分析,确 定了从模拟谱和观测谱逐步进行光谱区域选择敏感 性分析的研究方案。在假设仅有离轴参数误差的条 件下,模拟了两个已知频偏的光谱。用互相关法去 循环评估它们相对于彼此的频率偏差,每评估一次, 光谱区域便移动一个波数。选择相对误差较小的光 谱区域对 HIRAS 在轨测试数据进行光谱定标精度 的评估,根据样本统计量的值,选择最稳定的光谱区 域作为最佳光谱区域。模拟谱的敏感性分析表明光 谱区域选择会影响光谱定标精度的评估,在评估时 应该尽量选择气体吸收带,如果光谱区域内没有明 显的吸收带,长波和短波的评估最大会有 3 ppm 的 绝对误差;中波整个谱段处在水汽吸收区域,有明显 的吸收带,中波的评估小于 1 ppm。在用互相关法 评估实际光谱的定标精度时,必须考虑模式模拟谱 和观测谱的亮温差,具有强烈吸收性的气体吸收带 可能由于辐射能量太小、大气分子廓线的误差等,使 得评估结果的标准差很大或者评估结果的平均值不 达标。

在光谱定标精度的评估中,最佳光谱区域选择 应分波段讨论。在长波波段,选择噪声较小、二氧化 碳强吸收带带翼和水汽吸收带重叠的部分,即起始 波数在 716~719 cm<sup>-1</sup>的光谱区域;在中波波段,选 择包含甲烷强吸收带、一氧化二氮强吸收带的区域, 或者水汽强吸收带的带翼,即起始波数在 1 267~ 1 273 cm<sup>-1</sup>的光谱区域;短波波段选择经验光谱区 域即可。

综上所述,相对于经验光谱区域而言,本文提出 了更具有参考价值的光谱区域,采用本研究的光谱 区域可以提高光谱定标精度的评估效率和精度,对 其他红外高光谱仪器的在轨光谱精度评估和长期监 测同样具有重要的参考价值。

**致谢:**文中所用的 FY-3D/MERSI-II 云产品由国家卫 星气象中心闵敏老师提供,在此表示感谢。

### 参考文献

- 陈靖,李刚,张华,等,2011. 云检测在高光谱大气红外探测器辐射率 直接同化中的应用[J]. 气象,37(5):555-563. Chen J, Li G, Zhang H, et al,2011. Application of cloud detection to assimilation of AIRS radiance data[J]. Meteor Mon,37(5):555-563(in Chinese).
- 邓松,李刚,张华,2017. 高光谱红外云检测方案阈值的客观判定方法 [J]. 气象,43(2):213-220. Deng S,Li G,Zhang H,2017. Objective determination scheme of threshold in high-spectral-resolution infrared cloud detection[J]. Meteor Mon,43(2):213-220(in Chinese).
- 董超华,李俊,张鹏,等,2013. 卫星高光谱红外大气遥感原理和应用 [M].北京:科学出版社:5-13. Dong C H,Li J,Zhang P, et al, 2013. The principle and application of satellite hyperspectral infrared atmospheric remote sensing[M]. Beijing:Science Press:5-13(in Chinese).
- 冯绚,韩昌佩,邹曜璞,等,2019. 红外傅里叶光谱仪在轨光谱定标算 法研究[J].光学学报,39(6):0630002. Feng X, Han C P, Zou Y P, et al,2019. On-orbit spectral calibration algorithm of infrared Fourier transform spectrometer [J]. Acta Opt Sin, 39(6): 0630002(in Chinese).
- 官莉,王振会,2007. 用空间匹配的 MODIS 云产品客观确定 AIRS 云 检测[J]. 气象科学,27(5):516-521. Guan L, Wang Z H,2007. Objective determination of AIRS cloud mask using co-located MODIS cloud mask[J]. Sci Meteor Sin,27(5):516-521(in Chi-

nese).

- 卢乃锰,方翔,刘健,等,2017. 气象卫星的云观测[J]. 气象,43(3): 257-267. Lu N M, Fang X, Liu J, et al, 2017. Understanding clouds by meteorological satellite[J]. Meteor Mon,43(3):257-267(in Chinese).
- 漆成莉,胡秀清,张里阳,等,2012. 基于高光谱资料对 FY-1C/1D 气 象卫星进行交叉定标[J]. 气象学报,70(4):892-901. Qi C L, Hu X Q, Zhang L Y, et al, 2012. Cross-calibration of FY-1C/1D satellite based on hyper-spectral data[J]. Acta Meteor Sin,70(4): 892-901(in Chinese).
- 漆成莉,顾明剑,胡秀清,等,2016a. 风云三号卫星红外高光谱探测技 术及潜在应用[J]. 气象科技进展,6(1):88-93. Qi C L,Gu M J, Hu X Q, et al, 2016a. FY-3 satellite infrared high spectral sounding technique and potential application[J]. Adv Meteor Sci Technol,6(1):88-93(in Chinese).
- 漆成莉,徐寒列,胡秀清,等,2016b. 风云三号气象卫星红外分光计 在轨交叉定标精度监测系统[J]. 红外与毫米波学报,35(3): 341-349. Qi C L, Xu H L, Hu X Q, et al, 2016b. Platform for monitoring accuracy of on orbit cross calibration: infrared atmospheric sounder onboard FY-3 satellite[J]. J Infrared Millim Waves,35(3):341-349(in Chinese).
- 朱文刚,李刚,张华,等,2013. 高光谱大气红外探测器 AIRS 资料云 检测及晴空通道应用技术初步研究[J]. 气象,39(5):633-644. Zhu W G,Li G,Zhang H,et al,2013. Study on application technique of cloud detection and clear channels hyperspectral atmospheric infrared detector AIRS data[J]. Meteor Mon,39(5):633-644(in Chinese).

- Alvarado M J, Payne V H, Mlawer E J, et al, 2013. Performance of the line-by-line radiative transfer model (LBLRTM) for temperature, water vapor, and trace gas retrievals: recent updates evaluated with IASI case studies [J]. Atmos Chem Phys, 13 (14): 6687-6711.
- Chen Y, Han Y, van Delst P, et al, 2013a. Assessment of shortwave infrared sea surface reflection and nonlocal thermodynamic equilibrium effects in the community radiative transfer model using IASI data[J]. J Atmos Oceanic Technol, 30(9): 2152-2160.
- Chen Y, Han Y, Weng F Z, 2013b. Detection of earth-rotation Doppler shift from Suomi national polar-orbiting partnership cross-track infrared sounder[J]. Appl Opt,52(25):6250-6257.
- Chen Y, Han Y, Weng F Z, 2017. Characterization of long-term stability of Suomi NPP cross-track infrared sounder spectral calibration[J]. IEEE Trans Geosci Remote Sens, 55(2):1147-1159.
- Clough S A, Shephard M W, Mlawer E J, et al, 2005. Atmospheric radiative transfer modeling: a summary of the AER codes[J]. J Quant Spectrosc Radiat Transf,91(2):233-244.
- Kauppinen J, Saarinen P, 1992. Line-shape distortions in misaligned cube corner interferometers[J]. Appl Opt, 31(1):69-74.
- Strow L L, Motteler H, Tobin D, et al. 2013. Spectral calibration and validation of the cross-track infrared sounder on the Suomi NPP satellite[J]. J Geophys Res Atmos, 118(22): 12486-12496.
- Wang L K, Tremblay D, Zhang B, et al, 2016. Fast and accurate collocation of the visible infrared imaging radiometer suite measurements with cross-track infrared sounder[J]. Remote Sens, 8(1): 76.